

ANT everywhere

开创 AGV 和 AMR 运营新时代

BLUEBOTICS

户外导航产品 用于 ANT 户外 导航的衍生产品

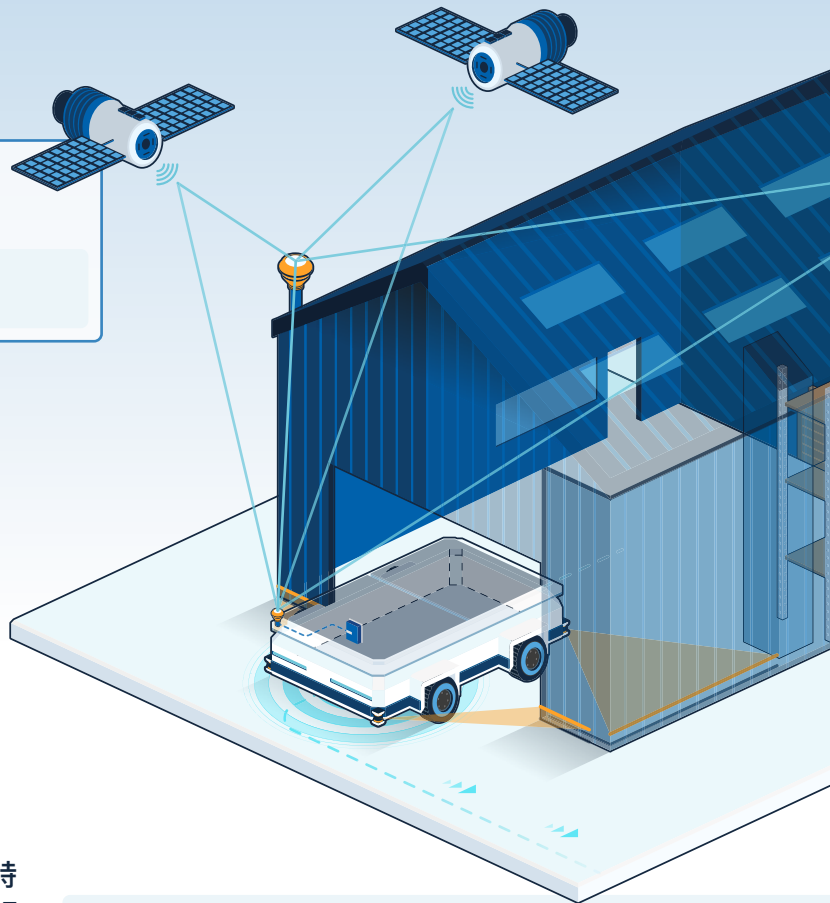
在户外操作 AGV 向来是一项真正的挑战。

对于由自然特征导航驱动的车辆，由于环境中缺乏特征，很难计算车辆的位置，这意味着往往需要安装额外的基础设施。

而对于老式的传统室外 AGV，安装基于 GPS 的车辆既复杂又困难，而且这些车辆在室内也无法运行。

通过在计算车辆位置时增加高精度 GNSS 作为额外的数据源，ANT everywhere 可应对户外操作的挑战。

因此，户外 AGV 操作变得与室内一样简单、坚固和精确
- 为客户的应用开辟了新天地。



组件



- 个 GNSS 基站 (每个站点 1 个)
- 1x GNSS全球导航卫星系统接收器 (每辆车 1 个)
- ANT everywhere 软件扩展
- ANT everywhere 支持包*

*首次安装必备

运用

在建筑物之间运输有效载荷



行业



- 航空航天
- 机场
- 汽车
- 农业
- 采矿
- 造纸和纸浆
- 港口
- 钢铁和铝业
- 轮胎生产
- 风力涡轮机/近海风力

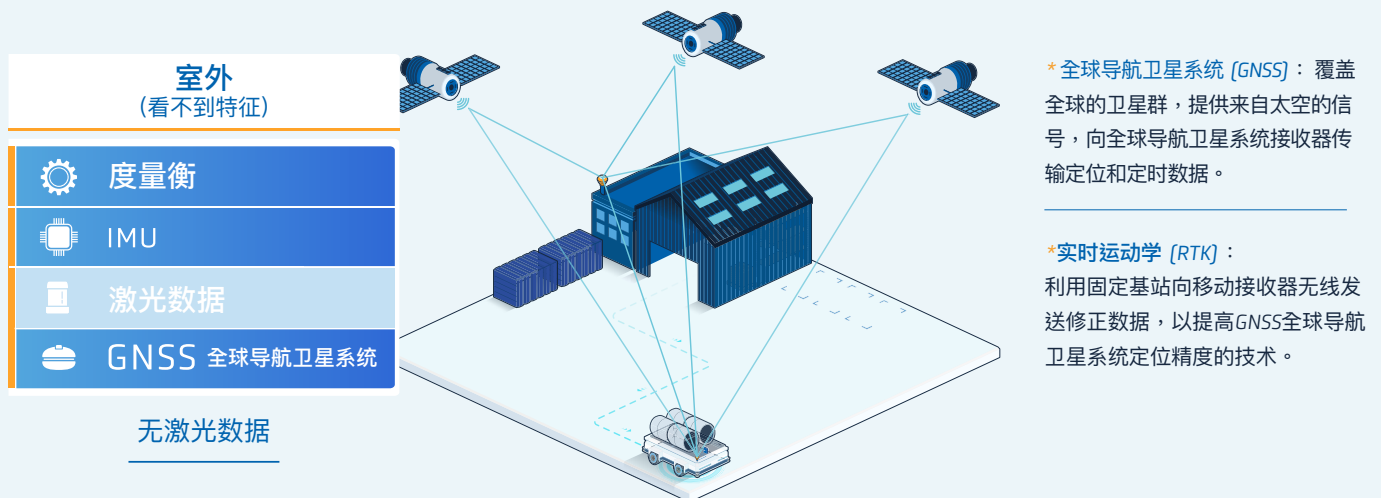
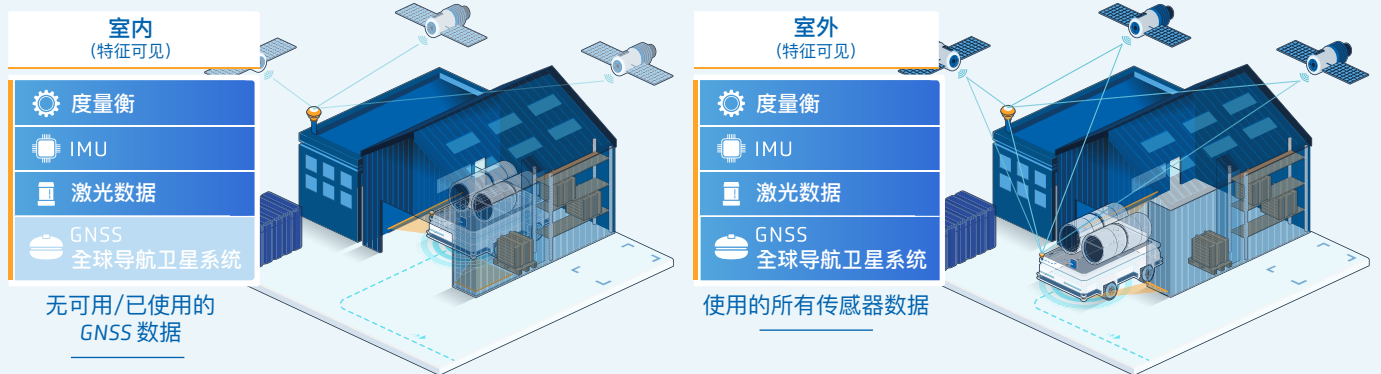
连接物流和生产基地



ANT everywhere 的工作原理

1. 所有传感器同时运行：
里程计、激光数据、IMU、GNSS 和 * RTK* 定位。
2. 车辆接收到的 GNSS 全球导航卫星系统信号。
3. 固定基站（如楼顶）向车辆接收器发送 RTK 定位“校正”。
4. ANT 融合所有可用数据，并使用最相关的数据。

在室内/室外运行期间使用传感器数据的示例：



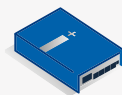
兼容性

ANT everywhere

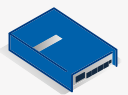
与所有 ANT 导航产品兼容：



ANT lite*



ANT localization*



ANT localization

请向 **BlueBotics** 团队了解更多信息。

BLUEBOTICS
Your Vehicle Navigation Partner

在 BlueBotics，我们帮助企业应对车辆自动化的挑战。
我们提供导航技术和专家支持，帮助他们将 AGV、
自动叉车或移动机器人成功推向市场。